

Objet : Inventer une organisation pérenne pour les êtres vivants.

EXPERIENCES PROFESSIONNELLES ET RECHERCHE

- 2021 – ... **Airbus R&D : Conception de lois de pilotage générique multiprogramme**, Toulouse, France.
- 2018 – 2021 **LAAS-CNRS : Recherche de lois de contrôle pour les systèmes non linéaires**, Toulouse, France.
- Projet de recherche doctorale terminé en septembre 2021.
 - Contrôle robuste et optimal générique d'attitude modélisée par quaternion.
- 2015 – 2018 **Airbus R&D : Conception Système Commandes De Vol (CDV)**, Toulouse, France.
- Architecture systèmes de CDV pour prochaines générations d'avions commerciaux.
 - Méthodes de développement système génériques (MBSE).
- 2010 – 2015 **Airbus CDV A350 : Responsable Validation et Vérification des logiciels CDV**, Toulouse, France.
- Responsable d'une équipe de 10 ingénieurs pour la V&V des logiciels CDV A350.
 - Passage des jalons « Premier Vol » et « Certification/Entrée en Service » de l'A350. (DO-178c, audit EASA)
- 2008 – 2009 **Airbus CDV A350 : Ingénieur d'essais**, Toulouse, France.
- Validation et Vérification des logiciels des calculateurs CDV A350 sur banc de simulation.
- 2006 – 2007 **Thales Avionics : Support système embarqué compagnie aérienne**, aéroport de Madrid, Espagne.
- Volontariat International en Entreprise (VIE), avions Airbus A330-200 pour Air Europa.

ENSEIGNEMENT

- 2018 – 2022 **Université Paul Sabatier : ATER en section Automatique**, Toulouse, France.
- TP d'automatique au niveau L2, L3 et M1.
- 2006 – 2007 **Thales Avionics : Formateur maintenance système embarqué**, aéroport de Madrid, Espagne.
- **Formation en espagnol** du personnel navigant et de maintenance d'Air Europa à l'entretien et à l'utilisation de systèmes embarqués.
- 2004-2005 **Université de Buffalo : ATER département Aerospace Engineering**, Buffalo, NY, Etats-Unis.
- TD de structure mécanique et TP d'automatique au niveau M1.

FORMATION

- 2021 **Doctorat en Automatique, Université de Toulouse, UPS, LAAS-CNRS, Toulouse, France.**
Contrôle optimal et robuste de systèmes non linéaires, contrôle d'attitude avec le quaternion.
- 2005 **Master of Science in Aerospace engineering, Université de Buffalo, NY, Etats-Unis.**
Spécialisation en **Automatique** (modélisation, identification, contrôle optimal et robuste).
- 2005 **Ingénieur aérospatial ISAE-Supaéro, Toulouse, France**
- 2002 **Classes Préparatoires aux Grandes Ecoles (MPSI/MP*), Lycée Camille Guérin, Poitiers.**
- 2000 **Baccalauréat S Maths, Lycée Jean Macé, Niort.**

LANGUES Anglais courant, Espagnol courant.

INFORMATIQUE C, Java // SAO, Matlab, Simulink, LabView // CATIA // MS Office, LaTeX

AUTRES ACTIVITES Modélisme, Karaté (4^{ème} dan), Brevet de parapente, Guitare, Danse.